

Séminaire IMPEC – CEA Saclay le 17 octobre 2006

Incertitudes et surfaces de réponses :
premières expérimentations sur la robustesse
quantiles E. de Rocquigny (EDF R&D), Y. Barhoumi, L.
Carraro (EMSE)



Sommaire

- > Incertitudes et SR : exemples EDF et approche globale
 - Quelques exemples de dossiers
 - D'où le schéma global et les grandes étapes
 - > Plusieurs contextes d'utilisation des PE/SR/AS selon la finalité
 - Une exigence récente : robustesse de la prédiction à base de SR dans un calcul de risque
- Premières pistes pour réduire la variance de l'estimateur en combinant Wilks et une SR
 - Réduction par formulation asymptotique sous indépendance
 - Addition de quantile sous inégalité forte
- Approfondissements à venir

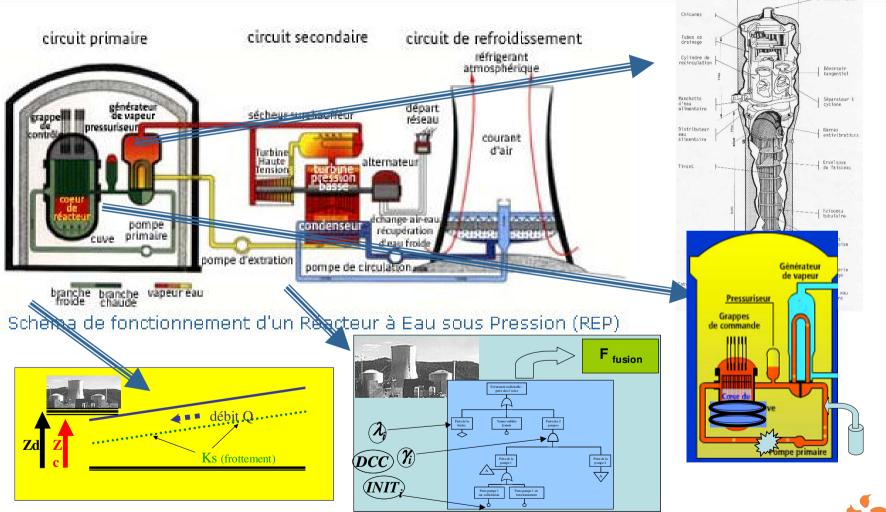


Exemples

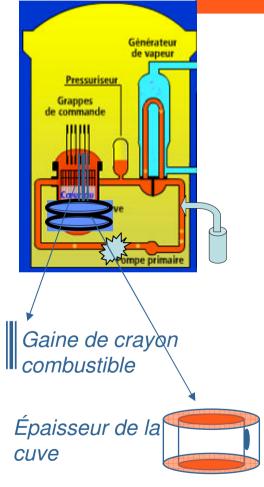
Enjeu principal	Exemple	Domaine
Justification environnementale	Maîtrise des émissions industrielles (e.g. émissions atmosphériques)	Métrologie
	Impact des rejets aqueux sur l'environnement et la santé	Physico-chimie et Ecotoxicologie
Justification sûreté	Sûreté du réacteur nucléaire – thermohydrau./mécanique	Sûreté d'un procédé – physique probabiliste
	Protection contre les crues	Dimensionnement d'une protection
Hiérarchisation / priorités R&D	Analyse de risque système – études proba. de sûreté (E.P.S.)	Fiabilité des systèmes



Exemples nucléaires



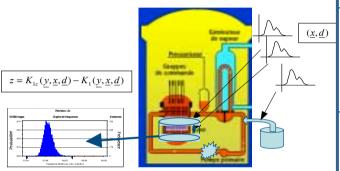
Sûreté du réacteur / thermo-hydraulique et mécanique cuve



<u>Finalité</u>	Justifier la sûreté du réacteur / accidents conventionnels				
<u>Critère</u>	Z= température gaine, rupture cuve >> aujourd'hui marges déterministes				
	$T_{laccident} < T_{\max gaine} (K_{1c} - K_{cp})_{p\'enalis\'ees} > 0$ >> demain peut-être proba. / seuil				
	$P(T_{laccident} < T_{maxgaine}) > 95\%$				
	$P[(K_{1c} - K_{cp}) > 0] < 10^{-x}$				
Sources/ modèle	Variabilité des conditions de fonctionnement ; propriétés matériaux ; taille de défauts ; incertitudes sur coefficients thermohydrauliques etc.				
	Modèles thermohydrauliques et mécaniques complexes (transitoires, éléments finis,)				
	. •				



Sûreté du réacteur / thermo-hydraulique et mécanique cuve



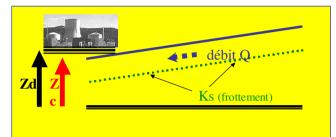
		-	
	<u>Critère</u>	Dépassement de seuil	
)	Quantification sources	Statistiques sur essais matériaux >> lois non gaussiennes	
		Méthodes inverses proba.	
	Méthode calcul	(si déterministe : un seul calcul)	
		Si proba :	
entaire >		>> calculs Form-Sorm en mécanique	
		(proba. très faibles – physique régulière)	
onnées/		>> Monte-Carlo ou méthodes très robustes en thermo-hydraulique	
		(proba. moins faibles – physique irrégulière)	



- Travaux majeurs sur les données sources d'incertitudes
- Méthodes de propagation sophistiquées : modèles physiques lourds et proba. rares



Protection des sites / crues



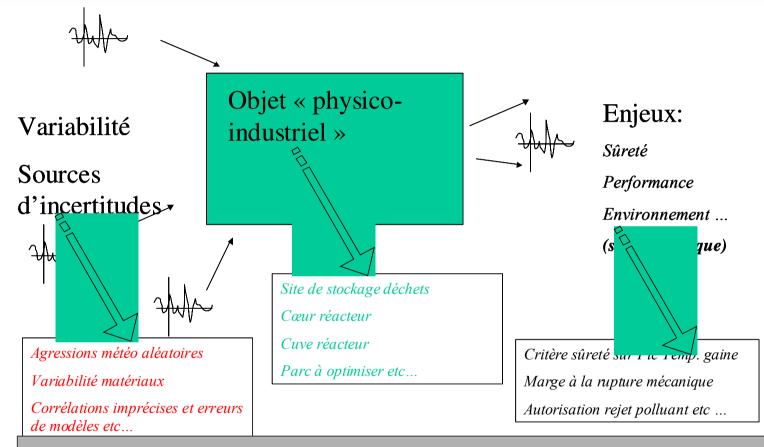
<u>Finalité</u>	Justifier niveau de protection réglementé sur risque inondation	
<u>Critère</u>	>> aujourd'hui critère physique déterministe sur aléa probabiliste $Z_c(\hat{Q}^{1000}_{p\acute{e}n.}) < Z_d$ >> demain ?	
Sources/modèle	Aléa du débit de crue – incertitudes d'estimation de cet aléa – conditions d'écoulement variables / mal connues Modèles hydrodynamiques 1D ou 2D	
Quantification / propagation	Stat. extrêmes sur débit Calculs déterministes avec sensibilités	







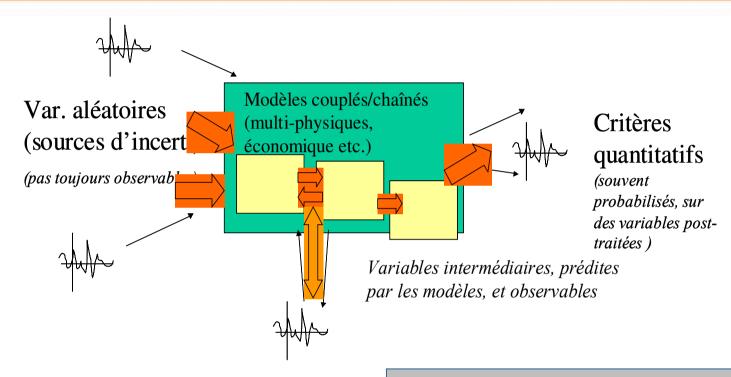
Présentation du contexte général « Incertitudes »

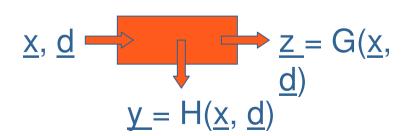


- Maîtrise des marges >> calculs d'incertitudes sur les grands codes physiques (et plus rarement sur de l'expérimental)
- traditionnellement des marges déterministes « au jugement de l'ingénieur »



Cadre de modélisation (physico-probabiliste)

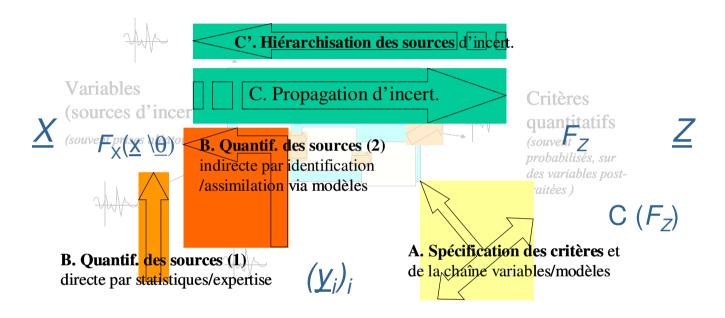




Partie déterministe : G et H sont calculés par le(s) modèle(s) physique(s) déterministe (pour <u>x</u> donné et <u>d</u> conditions connues)

Partie probabiliste :

Les grandes étapes d'une étude d'incertitudes (2)



- Deux finalités les plus fréquentes :
 - ➡ Justification d'un critère (l'étape C est l'étape finale)
 - \$\to\$ Hiérarchisation des sources i.e. analyse de sensibilité (l'étape C' est l'étape finale)
- Egalement la validation (l'étape B' est finale) et l'optimisation (plusieurs étapes C itératives)



Où interviennent les PE / SR ?

En simulation

- Pour la justification, en phase C
 - Accélérer la propagation ... surtout si $C_z = P(Z > z_s)$
 - Typiquement PE/SR puis Monte-Carlo ou PE/SR dans Form
- Pour la « hiérarchisation » (i.e. analyse de sensibilité) en phases C/C'
 - PE déterministe ou aléatoire
 - Mesures d'importance de type déterministe ou probabiliste plus ou moins complexes (Coef. de Corrélation, PRCC, Sobol ...)
- Plus récemment: la validation / (méthodes inverses) et optimisation stochastique

Et également dans l'expérimental: (micro-biologique, matériaux ...)

A. Spécification des critères et

de la chaîne variables/modèles

C'. Hiérarchisation des sources d'incen

C. Propagation d'incert.

B. Quantif. des sources (2) indirecte par identification

/assimilation via modèles

B. Quantif. des sources (1)

directe par statistiques/expertise

Principaux PE/SR utilisés en propagation

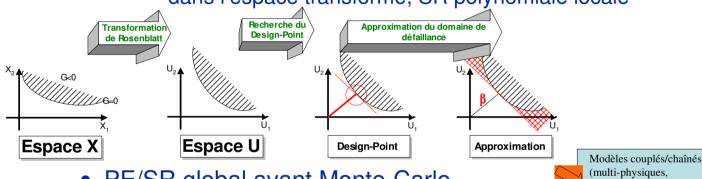
• Elémentairement dans le cumul quadratique

 $Inc_Z \approx \sqrt{\sum_{i=1}^{N} \left(\frac{\partial Z}{\partial X^i}\right)^2 Inc_{X^i}^2}$

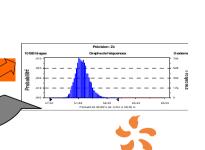
économique etc.)

SR

- Traditionnellement : accélérer l'estimation de $C_z = P(Z > z_s)$
 - PE/SR adaptatif « naturel » dans Form/Sorm
 - dans l'espace transformé, SR polynômiale locale



- PE/SR global avant Monte-Carlo
 - dans l'espace physique
 - Globale
 - polynômial, spline, interpolants convexes



Plus récemment, les surfaces de réponse stochastiques

Des exigences spécifiques récentes et questions de R&D

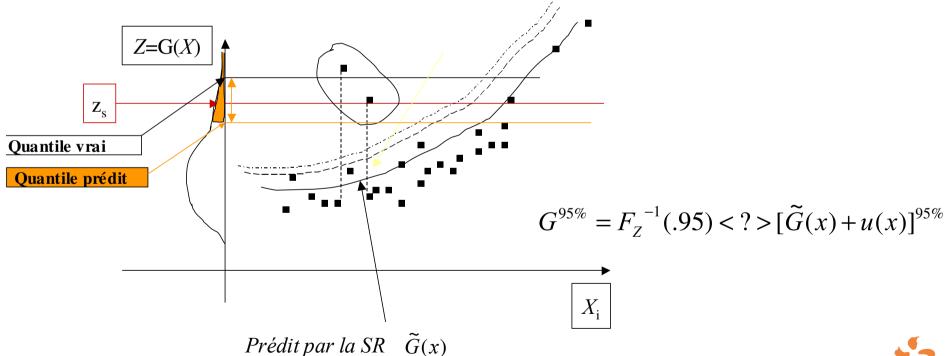
- De nombreux travaux de recherche appliquée continuent à EDF en sensibilités/incertitudes
- On exposera seulement deux points spécifiques



Des exigences spécifiques récentes 1. Robustesse des PE/SR en justification de sûreté

Justification de sûreté : estimer $C_Z = P(Z > z_s)$ de façon très robuste ... par SR ? $G(x) = \tilde{G}(x) + u(x) = \sum_i \tilde{G}^i(x) \cdot \beta^i + u$

Estimation $\hat{oldsymbol{eta}}^l$ aux OMS / GLM





1. Robustesse des PE/SR en justification de sûreté (suite)

Justification de sûreté : estimer $C_Z = P(Z > z_s)$ de façon très robuste ... la méthode de référence : Monte-Carlo Wilks

- C'est-à-dire Monte-Carlo classique, mais à nb minimal de tirages
- En estimant l'intervalle de confiance β (non-paramétrique) sur l'estimateur du quantile α) $si \ N \ge N_i(\alpha, \beta), \ P(z^{\alpha} < Z^{n-i+1}) > \beta$

 $P(Z^{n-i+1} < z) = \sum_{k=n-i+1}^{n} C_n^k F(z)^k (1 - F(z))^{n-k}$

R@D

		Minimum number of trials using the i-th max. of a n-			
α (quantile)	β (level of confidence)	$N_1(\alpha, \beta)$	$N_2(\alpha, \beta)$	$N_3^{\text{pld}}(\alpha,\beta)$	$N_4^{\text{th}}(\alpha,\beta)$
95%	90%	45	77	105	132
95%	95%	59	93	124	153
95%	99%	90	130	165	198

 Wilks conduit à contrôler de façon probabiliste sûre l'erreur d'estimation du quantile dans l'étape C (i.e. erreur de propagation)

1. Robustesse des PE/SR en justification de sûreté (suite)

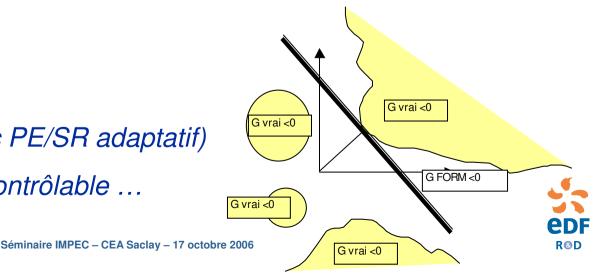
Contrôler l'erreur d'estimation de $C_Z = P(Z > z_s)$ avec la SR ?

• On peut imaginer calculer « un I.C. du quantile du prédit » $var[\tilde{G}(x)+u] \approx \hat{\sigma}^2(1+\tilde{G}(x)'(\nabla \underline{\tilde{G}}'\nabla \underline{\tilde{G}})^{-1}\tilde{G}(x))$

$$\tilde{G}(x)_{\alpha}^{\beta} \approx [\tilde{G}(x) + \phi^{-1}(\beta) \sqrt{\operatorname{var} pr\acute{e}dit(x)}]_{\alpha}$$

- Mais, en SR traditionnelle
 - -... hypothèse de résidu gaussien non argumentée
 - ... meilleure stat. de u >> beaucoup de simulations nécessaires

N.B. Form/Sorm (avec PE/SR adaptatif) est une approx. peu contrôlable ...



Premières pistes pour réduire la variance

Premières pistes pour réduire la variance de l'estimateur en combinant Wilks et une SR

- Réduction par formulation asymptotique sous indépendance (« réduction indépendante »)
- Addition de quantile sous inégalité forte



Utilisation d'une SR

On utilise typiquement une surface de réponse ... d'abord polynomiale d'ordre faible par régression (mais on pourrait changer) :

$$Y = G(X) = Y_{SR} * \beta + \varepsilon_{SR}$$
$$= G_{SR}(X) * \beta + \varepsilon_{SR}$$

pour prédire un quantile de Y ...en manipulant l'« addition de quantiles » de $G_{SR}(X)$ et ε_{SR}



Formule asymptotique d'addition de quantiles sous hypothèses d'indépendance

On montre que:

$$\mathbb{P}\big(U + \sigma V \leq q\big) - \sum_{k=0}^{p} \frac{(-1)^k \mathbb{E}\big(V^k\big) F_U^{(k)}(q)}{k!} \sigma^k \underset{\sigma \to 0}{\sim} \frac{(-1)^{p+1} \mathbb{E}\big(V^{p+1}\big) F_U^{(p+1)}(q)}{(p+1)!} \sigma^{p+1}$$

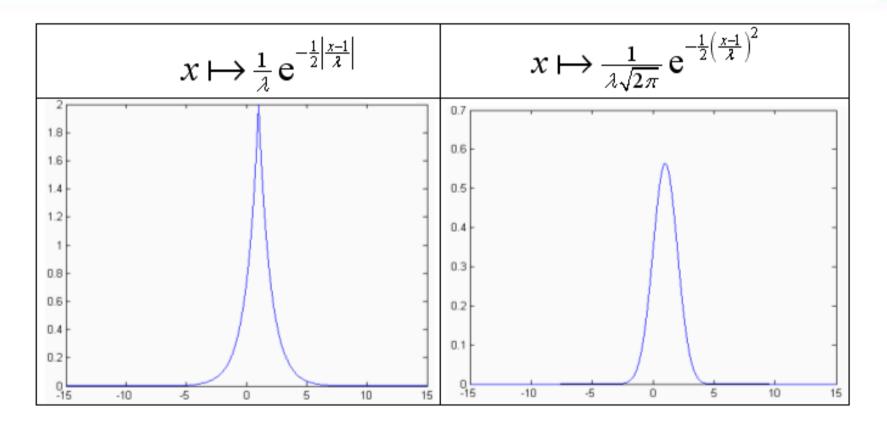
Pour avoir le quantile, on inverse la formule et on obtient :

$$F_{U+\sigma V}^{-1}\left(\alpha\right)\underset{\sigma\rightarrow0}{=}F_{U}^{-1}\left(\alpha\right)-\mathbb{E}\left(V\right)\sigma+\left(\frac{1}{2}\mathbb{E}\left(V^{2}\right)-\left(\mathbb{E}\left(V\right)\right)^{2}\right)\frac{F_{U}^{\prime\prime}\circ F_{U}^{-1}\left(\alpha\right)}{F_{U}^{\prime}\circ F_{U}^{-1}\left(\alpha\right)}\sigma^{2}+o\left(\sigma^{2}\right)$$

> U sera la SR et V le résidu (réduit) ...



Tests numériques sur des modèles 1D physiquement « irréguliers » ...

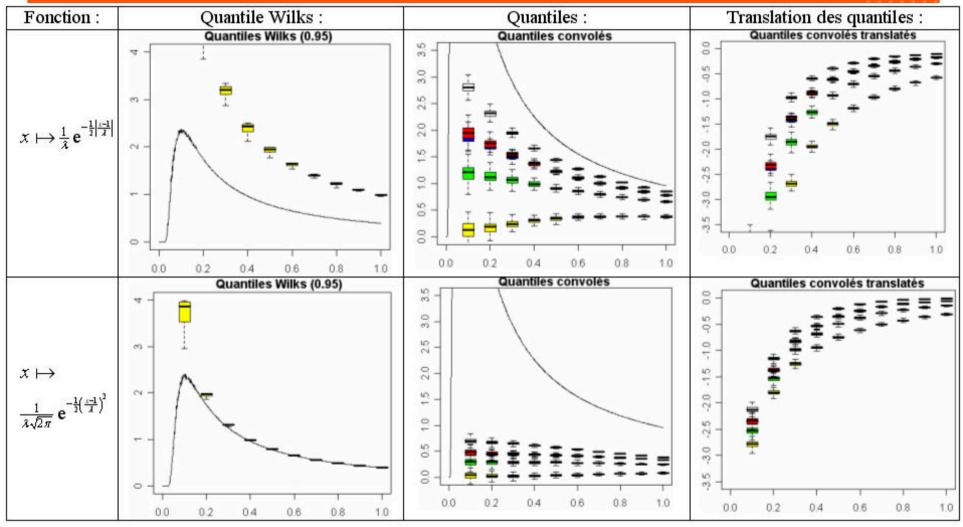


La variable aléatoire d'entrée X est une gaussienne centrée réduite.

Le paramètre λ des fonctions caractérise leur aplatissement / leur pic.

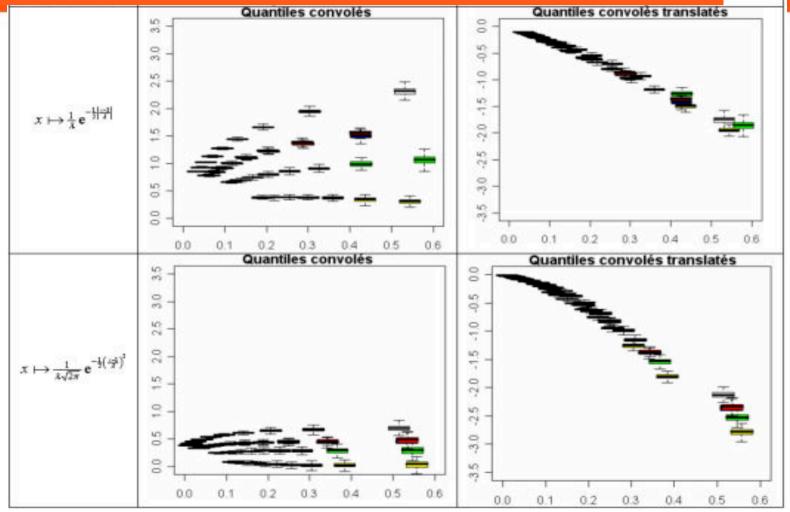


Résultats, selon λ en comparaison à Wilks





Résultats, selon O





Conclusion provisoire sur 1ère formule asymptotique

- Cette méthode n'est plus conservative
- ➤... la correction résiduelle par formule asymptotique ne « rattrape » pas l'erreur de SR en quantile
- ➤... et l'hypothèse d'indépendance SR / résidu est peutêtre également en cause



Deuxième piste : quantile par SR, mais avec une inégalité conservative

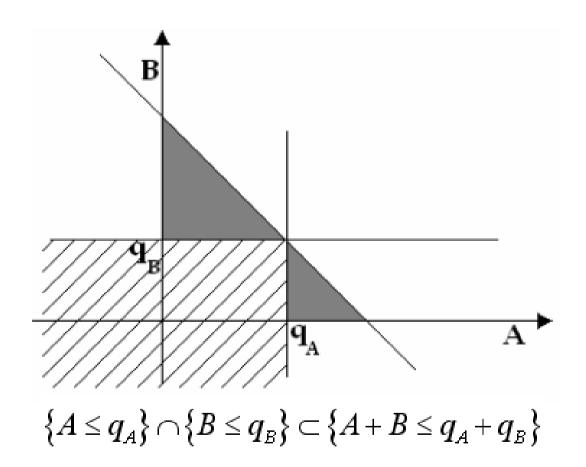
On utilise encore une variable de contrôle de type surface de réponse polynomiale calculée par régression linéaire :

$$Y = G(X) = Y_{SR} * \beta + \varepsilon_{SR}$$
$$= G_{SR}(X) * \beta + \varepsilon_{SR}$$

Mais l'indépendance (entre $G_{SR}(X)$ et ε_{SR}) n'est pas ici le facteur primordial.



Une inégalité élémentaire ... mais certaine, sur l'addition de quantiles ...





Inégalités probabilistes (1)

En prenant la probabilité de cette inclusion ensembliste, on a alors :

$$\mathbb{P}\left(A+B \leq q_{\alpha}\left(A\right)+q_{\beta}\left(B\right)\right) = F_{A+B}\left(q_{\alpha}\left(A\right)+q_{\beta}\left(B\right)\right)$$

$$\geq \mathbb{P}\left(\left\{A \leq q_{\alpha}\left(A\right)\right\} \cap \left\{B \leq q_{\beta}\left(B\right)\right\}\right)$$

... que l'on peut interpréter en « copule »

$$\forall (u,v) \in [0,1]^{2} C_{(A,B)}(u,v) = \mathbb{P}(\{A \leq q_{u}(A)\} \cap \{B \leq q_{v}(B)\})$$

$$= \mathbb{P}(A \leq q_{u}(A), B \leq q_{v}(B))$$

$$= F_{(A,B)}(F_{A}^{-1}(u), F_{B}^{-1}(v)).$$



Inégalités probabilistes (2)

La fonction $C_{(A, B)}$ étant la fonction de copule du couple (A, B)

Elle vérifie les inégalités fondamentales :

$$C_{(A,B)}(\alpha,\beta) \in [\alpha+\beta-1,\min(\alpha,\beta)]$$



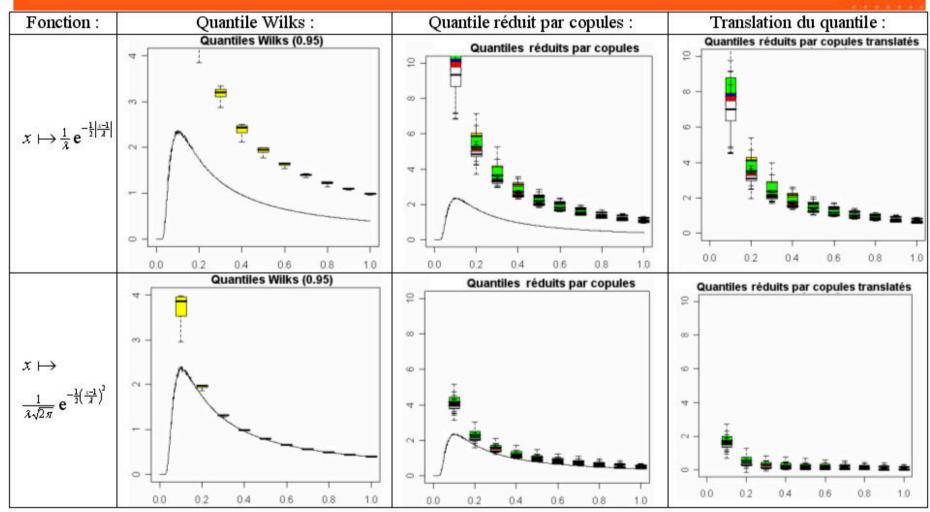
Inégalités probabilistes (3)

$$\begin{split} q_{\alpha}\left(A\right) + q_{\beta}\left(B\right) &\geq q_{\mathcal{C}(\alpha,\beta)}\left(A + B\right) \geq q_{\alpha+\beta-1}\left(A + B\right) \\ q_{\alpha}\left(Y\right) &= q_{\alpha}\left(Y_{SR} + \sigma\varepsilon_{SR}\right) \leq q_{\delta}\left(Y_{SR}\right) + q_{1+\alpha-\delta}\left(\sigma\varepsilon_{SR}\right) \\ &\leq q_{\delta}\left(Y_{SR}\right) + \sigma q_{1+\alpha-\delta}\left(\varepsilon_{SR}\right) \end{split}$$

$$\widehat{\boldsymbol{Y}^{\alpha}} = \widehat{\left(\boldsymbol{Y}_{\!\!S\!\!R}\right)^{\!\!\delta}}^{(\!M\!C\!)} + \widehat{\left(\boldsymbol{\sigma}\boldsymbol{\varepsilon}_{\!S\!\!R}\right)^{\!\!1+\alpha-\delta}}^{(\!W\!ilk\!s,\,\beta\!)}$$

On teste alors l'estimateur sur les fonctions précédentes.

Résultats, selon λ en comparaison à Wilks





Conclusion provisoire sur 2ème piste / inégalité conservative

- Cette méthode est trop conservative ...
- Mieux l'estimer suppose par exemple de bien estimer la copule entre la SR et son résidu ... ce qui coûte cher pour être aussi robuste que Wilks ... vu qu'aucune famille de copule n'a de raison a priori d'être « la bonne » ...



Approfondissements ...

- ➤ Mieux gérer la variable de contrôle ...(cf. exposé Cemracs)
- Exploiter les considérations physiques ...



Robustesse des PE/SR en justification de sûreté (suite)

Des idées à creuser : valoriser connaissances physiques sur G (et donc $\tilde{G}(x)$ et u) ...

 Un premier exemple : monotonie partielle et approximation de l'une des sous-briques du modèle physique couplé





 Au-delà : modèle physico-stat. sur le résidu (a priori sur zones non régulières etc.)& choix physique des fonctions de base de la SR ... et optimisation des PE

NB : les SR n'ont plus à être régulières ... un modèle physique simple peut être bien meilleur qu'une autre approx. Fonctionnelle (RN ...) ... les A, D, ...-optimalités des PE encore pertinentes ?

Un cas physique où la monotonie partielle rend une SR constante par morceaux conservative

